

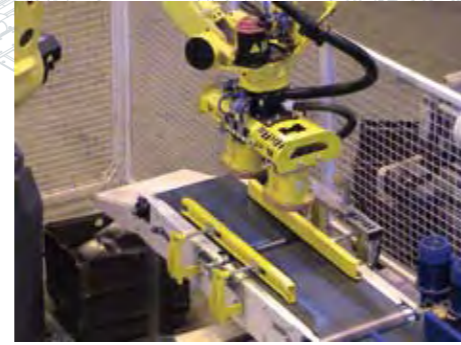
GRAPPINS DE MANUTENTION



Grappin central,
sacs à gueule ouverte



Manutention de bidons



Grappin à ventouses



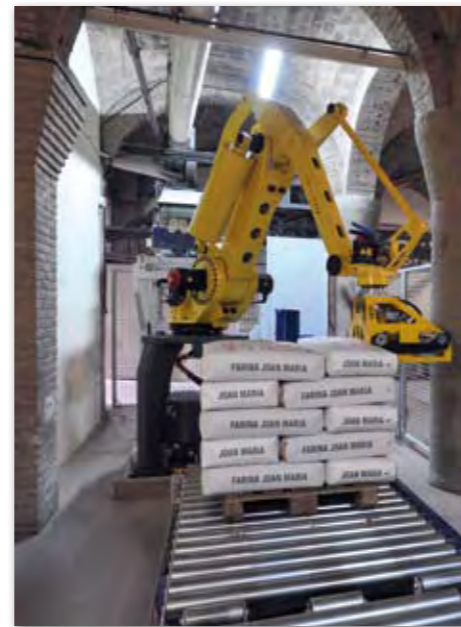
Manutention de palettes



Grappins polyvalents por cartons,
sacs et palettes



Grappin central,
sacs de valve



ROBOT PALLETISEUR

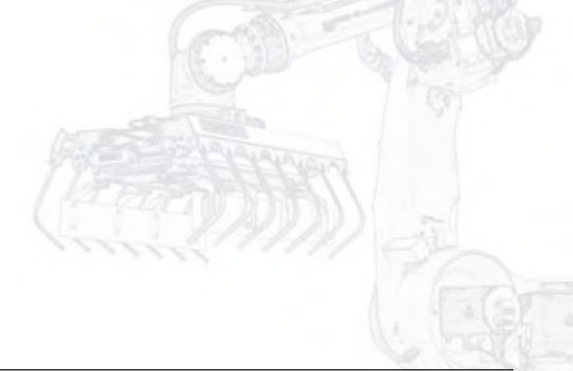
www.tmipal.com

lignes complètes
conception et fabrication propre



ROBOT P4/P6

ROBOT PALLETISEUR



CARACTÉRISTIQUES

Cellules flexibles de palettisation au moyen de robots industriels. Polyvalent pour la palettisation de sacs, cartons, bidons et la manutention de palettes.

Possibilité d'assister à plusieurs stations de manipulation simultanément.

Dépôt des sacs par grappin de type central ou latéral selon le sac et les mosaïques à palettiser.

Adaptabilité pour la manutention de différents types d'emballages.

Flexibilité pour conduire diverses lignes d'emballages en formant plusieurs palettes simultanément (multipalettisation).

Large éventail d'applications en plus de la palettisation elle-même : système bag-in-box, picking, etc.

Intégration de machines et d'autres procédés dans la cellule de palettisation, tels que le formage et la fermeture des cartons ou le suremballage.



INSTALLATIONS DE PALETTISATION DE SACS ET CARTONS

